



**BACHELORARBEIT / MASTERARBEIT**

# **UNTERSUCHUNG DER MÖGLICHKEITEN ZUR WERKSTÜCK- ERKENNUNG MIT GREIFSYSTEMEN**

## **BESCHREIBUNG**

Handhabung und Transport gehören zu den notwendigen Verschwendungsarten im Lean Management, da sie nicht vermeidbar aber auch nicht wertschöpfende Tätigkeiten darstellen.

Durch ihre exponierte Lage im gesamten Handhabungssystemen und dem direkten Kontakt zum Werkstück bieten Greifer die ideale Möglichkeit, um weitere Aufgaben neben der reinen Handhabung zu übernehmen.

Daher ist das Ziel dieser Arbeit Möglichkeiten zu identifizieren, wie mit einem Greifsystem Werkstücke sicher erkannt und voneinander unterschieden werden können.

Dazu zählt die Inbetriebnahme eines vorhanden Greifers, die Aufnahme und Analyse der Greiferdaten sowie die Umsetzung einer konkreten Anwendung zur Unterscheidung von zu definierenden Werkstücken.

*Der genaue Inhalt der Arbeiten wird in einem persönlichen Gespräch festgelegt und kann bei Interesse (unter Berücksichtigung der aktuellen Forschungsleitfragen) individuell angepasst werden.*

## **AUFGABEN**

- Inbetriebnahme eines vorhandenen industriellen Greifers
- Aufbau eines Steuerungsprogramms zur Steuerung des Greifers
- Aufnahme und Analyse der Greiferdaten sowie
- Aufbau einer konkreten Anwendung

## **WEITERE INFORMATIONEN**

- Beginn: Ab sofort
- Dauer: 3 - 6 Monate
- Fachrichtung: Wirtschaftsingenieurwesen / Maschinenbau oder vergleichbar

## **KONTAKT**

M.Sc. Marco Friedmann  
Gebäude 50.36, Raum 008  
Tel.: +49 1523 9502574  
E-Mail: marco.friedmann@kit.edu