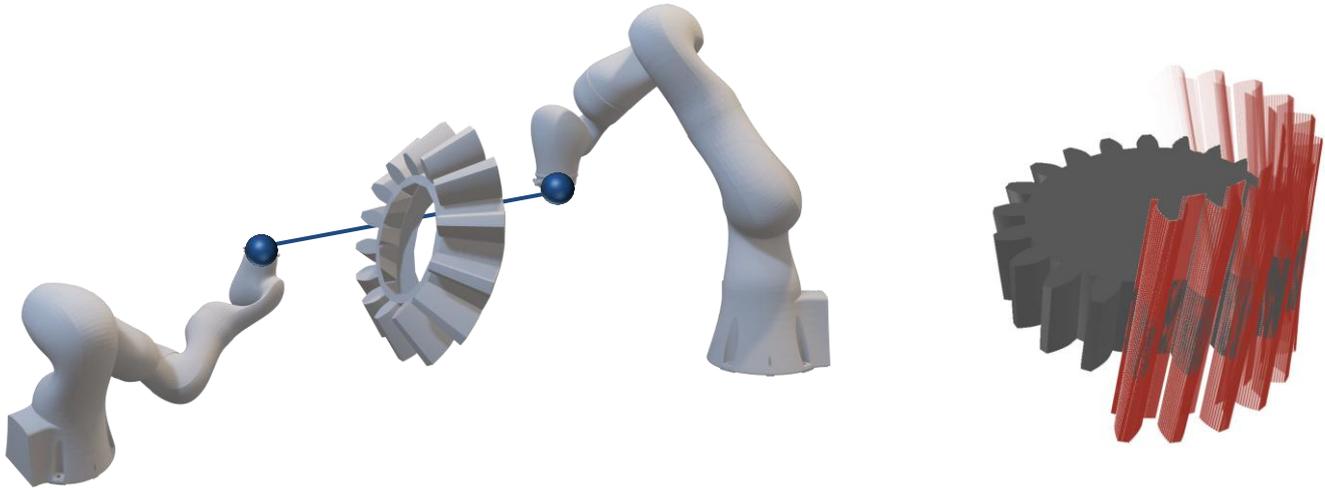


MASTERARBEIT
AUTOMATISIERTE GENERIERUNG VON ROBOTERBAHNEN
BASIEREND AUF CAD-MODELLEN



© wbk Institut für Produktionstechnik

BESCHREIBUNG

Die immer größer werdende Variantenvielfalt technischer Produkte erfordert flexiblere Produktionssysteme. Das Projekt zielt darauf ab, ein Multi-Roboter-Produktionssystem zu entwickeln, das durch den Einsatz von Electrical Discharge Machining (EDM) die autonome und flexible Herstellung kundenspezifischer Getriebe ermöglicht. Diese robotische EDM-Technologie bietet Unternehmen die Möglichkeit, maßgeschneiderte Getriebe effizient und nachhaltig zu produzieren.

Das konkrete Ziel dieser Arbeit ist es, aus einer vorgegebenen Zahnradgeometrie Roboterbahnen zu generieren, um diese mithilfe von EDM zu fertigen.

Habe ich dein Interesse geweckt? Schick mir gern ein kurzes Motivationsschreiben, deinen Notenspiegel und deinen Lebenslauf. Ich freue mich sehr auf ein persönliches Gespräch.

AUFGABEN

- Einarbeitung in eine geeignete CAM-Software
- Verbindung von CAD-Modellen mit der Roboterkinematik

BEWERBERPROFIL

- Selbstständigkeit, Eigeninitiative sowie Leistungsbereitschaft
- Interesse an Robotik

WEITERE INFORMATIONEN

- Beginn & Dauer: nach Absprache
- Fachrichtung: Maschinenbau, Mechatronik, Elektrotechnik, Informatik, Wirtschaftsingenieurwesen o.Ä.
- Homeoffice & Remotearbeit möglich

KONTAKT

Tim Klein, M.Sc.
Geb. 70.16, Raum 025
Tel.: +49 1523 950 2588
E-Mail: tim.klein@kit.edu

