



WISSENSCHAFTLICHE HILFSKRAFT (HIWI) MECHATRONISCHE KOPPLUNG ZWEIER INDUSTRIEROBOTER

© wbk Institut für Produktionstechnik

BESCHREIBUNG

Am wbk wird an einem zukunftsfähigen, rekonfigurierbaren Produktionskonzept aus Roboterkinematiken, der sogenannten Wertstromkinematik (WSK), gearbeitet. Ein wesentliches Feature der WSK ist die neuartige Technologie zur Kopplung von Robotern. Mithilfe der Kopplungstechnologie sollen auch komplexe Fertigungsprozesse wie z. B. die Zerspanung mit hoher Genauigkeit für Roboter möglich sein. Zur Kopplung wurde ein mechatronischer Prototyp zur Verbindung von zwei Robotern entwickelt. [Video](#)

Für die Weiterentwicklung der Anlage sucht das WSK-Team Verstärkung im Bereich der Mess-, Regelungs- und Steuerungstechnik. Regelmäßig werden Versuche durchgeführt, deren Ergebnisse ausgewertet werden müssen. Der Schwerpunkt der Tätigkeit kann nach Interesse des Studierenden gelegt werden.

Haben wir dein Interesse geweckt? Schick mir gern ein kurzes Motivationsschreiben und deinen Notenspiegel. Ich freue mich sehr mit dir in einem persönlichen Gespräch deine Aufgaben zu präzisieren.

AUFGABEN

- Unterstützung bei vielfältigen Aufgaben im Bereich der Robotik
- Programme für das gekoppelte Robotersystem schreiben oder ggf. optimieren
- Experimentelle Versuchsdurchführung und Auswertung (z. B. Genauigkeitsversuche mithilfe eines Lasertrackers)

BEWERBERPROFIL:

- Interesse an Robotik
- Interesse an Mess-, Regelungs- und Steuerungstechnik
- Selbstständigkeit und Eigeninitiative

WEITERE INFORMATIONEN:

- Beginn: flexibel
- Umfang: 20-40 h/Monat
- Fachrichtung: Maschinenbau, Mechatronik, Elektrotechnik, Informatik o. Ä.
- <http://wertstromkinematik.de>

KONTAKT

Tim Klein, M.Sc.
Geb. 70.16, Raum 025
Tel.: +49 1523 950 2588
E-Mail: tim.klein@kit.edu

